

目次

I. 車輪モーターを動かす	1
1. 準備	1
2. 「Stduino Software」の起動	2
3. 車輪モーターのコネクタ接続	4
4. にゅうしゅつりよくせってい	5
5. 自動車を前に進める	7
6. 自動車を前後左右に進める	10
II. 赤外線センサーで床を感知する	19
1. 赤外線センサーのコネクタ接続	19
2. にゅうしゅつりよくせってい	20
3. 赤外線センサーで床を感知する	21
4. 赤外線センサーで床を感知すると自動車の動きを変化させる	25
III. 距離センサーで障害物を感知する	39
1. 2種類の距離センサー	39
2. 距離センサーのコネクタ接続	41
3. にゅうしゅつりよくせってい	42
4. 赤外線センサーで障害物を感知すると自動車の動きを変化させる	44